

ESTATÍSTICA E DELINEAMENTO EXPERIMENTAL

FORMULÁRIO PARTE I

Descrição	Fórmula
Transformações Linearizantes Modelo Exponencial, equação $y = ce^{dx}$ Modelo Potência, equação $y = cx^d$ Modelo Logístico, equação $y = \frac{1}{1+e^{-(c+dx)}}$ Modelo Michaelis-Menten, equação $y = \frac{x}{c+dx}$	$y^* = \ln(y), x^* = x$ $y^* = \ln(y), x^* = \ln(x)$ $y^* = \ln\left(\frac{y}{1-y}\right), x^* = x$ $y^* = \frac{1}{y}, x^* = \frac{1}{x}$
Propriedades da Multinormal	Se $\vec{W} \cap \mathcal{N}_n(\vec{\mu}, \Sigma)$, \vec{a} vector $k \times 1$ (não aleatório) e \mathbf{C} matriz $k \times n$ (não aleatória, de característica k) então $\mathbf{C}\vec{W} + \vec{a} \cap \mathcal{N}_k(\mathbf{C}\vec{\mu} + \vec{a}, \mathbf{C}\Sigma\mathbf{C}^t)$
MODELO LINEAR-Regressão, p preditores	
Equação do modelo	$\vec{Y} = \mathbf{X}\vec{\beta} + \vec{\epsilon}$
Vector dos estimadores dos parâmetros	$\vec{\beta} = (\mathbf{X}^t\mathbf{X})^{-1} \mathbf{X}^t\vec{Y}$ Para $p = 1$: $\hat{\beta}_1 = \frac{Cov_{xY}}{s_x^2} = \sum_{i=1}^n c_i Y_i$, com $c_i = \frac{x_i - \bar{x}}{(n-1)s_x^2}$ $\hat{\beta}_0 = \bar{Y} - \hat{\beta}_1 \bar{x} = \sum_{i=1}^n d_i Y_i$, com $d_i = \frac{1}{n} - \frac{(x_i - \bar{x})\bar{x}}{(n-1)s_x^2}$
Matriz de projecção ortogonal	$\mathbf{H} = \mathbf{X}(\mathbf{X}^t\mathbf{X})^{-1} \mathbf{X}^t$
Vector dos valores estimados de Y	$\vec{\hat{Y}} = \mathbf{X}\vec{\hat{\beta}} = \mathbf{H}\vec{Y}$
Matriz de (co-)variâncias dos estimadores $\hat{\beta}_i$	$Var(\vec{\hat{\beta}}) = \sigma^2 \cdot (\mathbf{X}^t\mathbf{X})^{-1}$ Para $p = 1$: $Var(\hat{\beta}_1) = \frac{\sigma^2}{(n-1)s_x^2}$, $Var(\hat{\beta}_0) = \sigma^2 \left(\frac{1}{n} + \frac{\bar{x}^2}{(n-1)s_x^2} \right)$ $Cov(\hat{\beta}_0, \hat{\beta}_1) = -\frac{\bar{x}\sigma^2}{(n-1)s_x^2}$
IC a $(1 - \alpha) \times 100\%$ para combinações lineares dos parâmetros: $\vec{a}^t \vec{\beta} = \sum_{i=0}^p a_i \beta_i$: Para $p = 1$, Intervalo de predição a $(1 - \alpha) \times 100\%$ para observação individual de Y , dado $X=x$:	$\left[\vec{a}^t \vec{b} - t_{\frac{\alpha}{2}; n-(p+1)} \cdot \hat{\sigma}_{\vec{a}^t \vec{\beta}}, \vec{a}^t \vec{b} + t_{\frac{\alpha}{2}; n-(p+1)} \cdot \hat{\sigma}_{\vec{a}^t \vec{\beta}} \right]$ com $\hat{\sigma}_{\vec{a}^t \vec{\beta}} = \sqrt{QMRE \cdot \vec{a}^t (\mathbf{X}^t\mathbf{X})^{-1} \vec{a}}$ $\left[(b_0 + b_1 x) - t_{\frac{\alpha}{2}; n-2} \cdot \sqrt{QMRE \cdot \left[1 + \frac{1}{n} + \frac{(x-\bar{x})^2}{(n-1)s_x^2} \right]}, \right.$ $\left. (b_0 + b_1 x) + t_{\frac{\alpha}{2}; n-2} \cdot \sqrt{QMRE \cdot \left[1 + \frac{1}{n} + \frac{(x-\bar{x})^2}{(n-1)s_x^2} \right]} \right]$
Estatística do Teste de Ajustamento Global	$F = \frac{QMR}{QMRE} = \frac{n-(p+1)}{p} \cdot \frac{R^2}{1-R^2}$
Estatística Teste aos Modelos Encaixados (modelo completo p preditores, submodelo k preditores)	$F = \frac{(SQRE_s - SQRE_c)/(p-k)}{(SQRE_c)/(n-(p+1))} = \frac{n-(p+1)}{p-k} \cdot \frac{R_C^2 - R_S^2}{1-R_C^2}$
AIC (Critério de Informação de Akaike)	$AIC = n \ln\left(\frac{SQRE_p}{n}\right) + 2(p+1)$.
Distribuição dos resíduos Para $p = 1$, valor do efeito alavanca Resíduos (internamente) estandardizados Distância de Cook R^2 modificado	$E_i \cap \mathcal{N}(0, \sigma^2 \cdot (1 - h_{ii}))$ com $h_{ii} = \mathbf{H}_{(i,i)}$ (efeito alavanca) $h_{ii} = \frac{1}{n} + \frac{(x_i - \bar{x})^2}{(n-1)s_x^2}$ $R_i = \frac{E_i}{\sqrt{QMRE \cdot (1 - h_{ii})}}$ $D_i = R_i^2 \cdot \left(\frac{h_{ii}}{1 - h_{ii}} \right) \cdot \frac{1}{p+1}$ $R_{mod}^2 = 1 - \frac{QMRE}{QMT} = 1 - (1 - R^2) \cdot \frac{n-1}{n-(p+1)}$